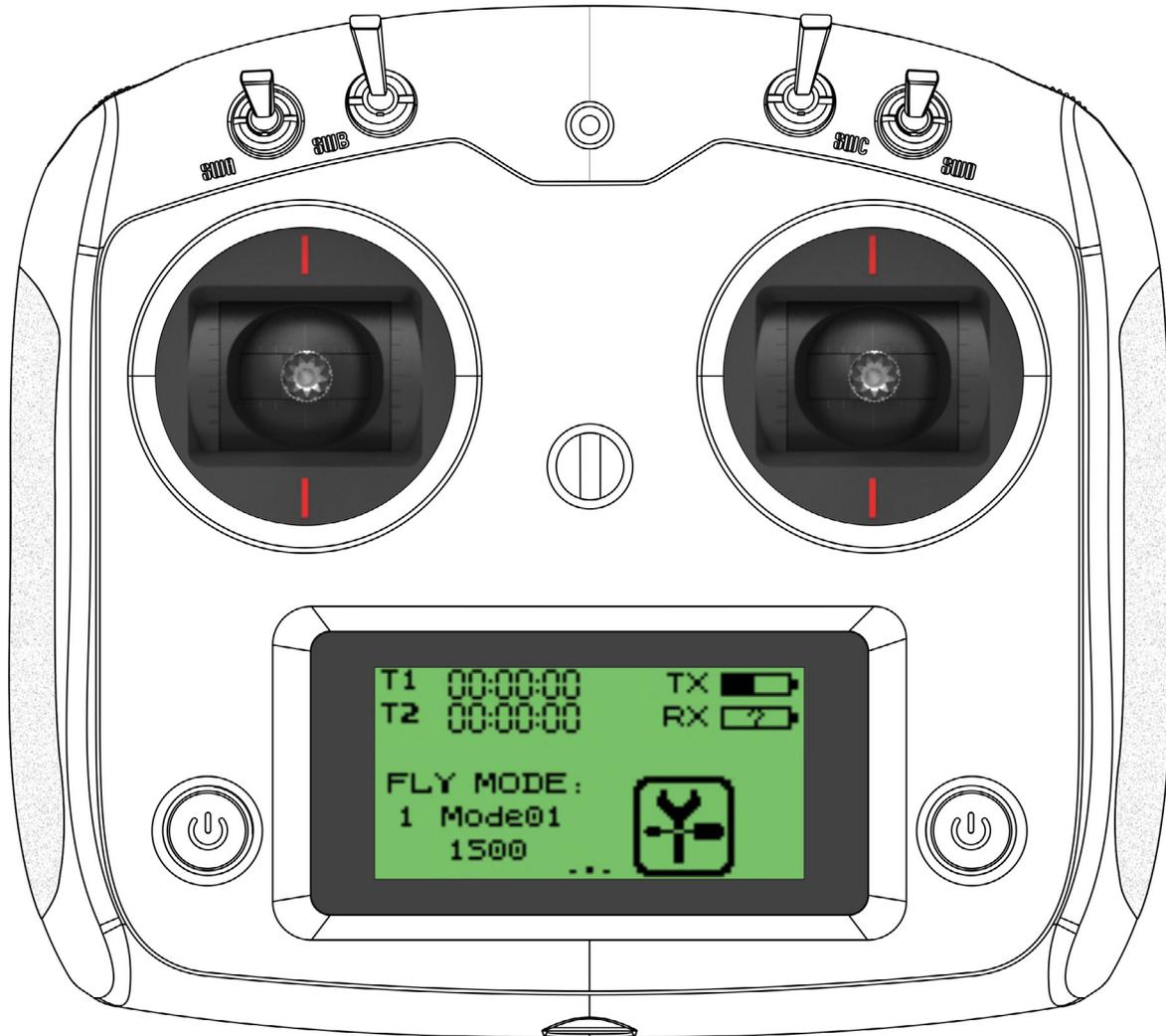


Système de contrôle radio numérique proportionnel

MANUEL D'INSTRUCTIONS



Système de contrôle radio numérique proportionnel

Copyright ©2013-2017

Flysky RC model technology co., ltd

WARNING:

This product is only for 15 years old or above



CE 0678 FC

Merci d'acheter notre produit, un système radio idéal pour les débutants ou les utilisateurs expérimentés.

Lisez attentivement ce manuel avant de l'utiliser afin d'assurer votre sécurité, celle des autres ou celle de votre système.

Si vous rencontrez un problème pendant l'utilisation, consultez d'abord ce manuel. Si le problème persiste, contactez votre revendeur local ou visitez notre site de service et de support pour obtenir de l'aide :

flyskycn@flysky-cn.net

Table des matières

1.Sécurité	4
1.1 Symboles de sécurité	4
1.2 Guide de sécurité	6
2. Introduction	6
2.1 Caractéristiques du système	6
2.2 Système comprend	7
2.2.1 Antenne émettrice	8
2.2.2 Indicateur d'états	8
2.3 Aperçu du récepteur	8
2.3.1 Antenne réceptrice	8
2.3.2 Indicateur d'états	8
2.3.3 Connecteurs	8
2.4 Mode simulateur USB	9
3.Guide de démarrage	10
3.1 Installation de la batterie de l'émetteur	10
3.2 Connexion du récepteur et des servocommandes	10
4. Instructions d'opération	11
4.1 Mise en marche	11
4.2 Appairage	11
4.3 Vérification préalable à l'utilisation	11
4.4 Mise hors tension	12
5.Ecran d'accueil	13
5.1 Mode vol	14
6.Programmation	15
6.1 Fonction inverser	15
6.2 Fonction extrémité	15
6.3 Fonction réglage fin du neutre	15
6.4 Canaux auxiliaires	16
6.5 Fonction mixage de canaux	16
6.6 Luminosité / Son de la commande	17
6.7 Mode de sortie	18
6.8 Manettes de contrôle	18
6.9 Réinitialisation d'usine	18
6.10 Mise à jour du micrologiciel	18
6.11 Mise à jour du récepteur	18
6.12 À propos de FS-i6S	19
6.13 Minuterias	19
7.Caractéristiques Produit	20
7.1 Caractéristiques de l'émetteur	20
7.2 Caractéristiques du récepteur	20
7.3 Sortie récepteur PPM	20
8.Contenu de l'emballage	21
9. FCC	22

Cette page est laissée vide intentionnellement.

1. Sécurité

1.1 Symboles de sécurité

Portez une attention particulière aux symboles suivants et à leur signification. Le non-respect de ces avertissements pourrait causer des dommages, des blessures ou la mort.

-  **Danger** • Le non-respect de ces instructions peut entraîner des blessures graves ou la mort.

-  **Warning** • Le non-respect de ces instructions peut entraîner des blessures graves.

-  **Attention** • Le non-respect de ces instructions peut entraîner des blessures mineures.

1.2 Guide de sécurité



Interdit



Obligatoire



- Ne pas utiliser le produit la nuit ou par mauvais temps, comme la pluie ou l'orage. Il peut causer un fonctionnement erratique ou une perte de contrôle.
- Ne pas utiliser le produit lorsque la visibilité est limitée.
- Ne pas utiliser le produit pendant les jours de pluie ou de neige. Toute exposition à l'humidité (eau ou neige) peut entraîner un fonctionnement erratique ou une perte de maîtrise.
- Les interférences peuvent causer une perte de contrôle. Pour assurer votre sécurité et celle des autres, ne fonctionnez pas aux endroits suivants :
- À proximité de tout site où d'autres activités de contrôle radio peuvent se produire.
- Près des lignes électriques ou des antennes de communication.
- Près des personnes ou des routes.
- Sur n'importe quel étang lorsque des bateaux à passagers sont présents.
- Ne pas utiliser ce produit lorsque vous êtes fatigué, inconfortable, ou sous l'influence de l'alcool ou des drogues. Cela peut causer des blessures graves à vous-même ou à d'autres personnes.
- La bande radio 2.4GHz est limitée à la ligne de visée. Gardez toujours votre modèle en vue car un objet de grande taille peut bloquer le signal RF et entraîner une perte de contrôle.
- Ne jamais saisir l'antenne de l'émetteur pendant le fonctionnement. Elle dégrade considérablement la qualité et la force du signal et peut causer une perte de contrôle.
- Ne pas toucher une partie du modèle qui pourrait générer de la chaleur pendant le fonctionnement ou immédiatement après l'utilisation. Le moteur, le moteur ou la commande de vitesse, peut être très chaud et peut causer de graves brûlures.



- **L'utilisation abusive de ce produit peut entraîner des blessures graves ou la mort. Pour assurer votre sécurité et celle de votre équipement, lisez ce manuel et suivez les instructions.**
- **Assurez-vous que le produit est correctement installé dans votre modèle. Le défaut de le faire peut entraîner des blessures graves.**
- **S'assurer de débrancher la batterie du récepteur avant d'éteindre l'émetteur. Le défaut de le faire peut entraîner une utilisation non intentionnelle et causer un accident.**
- **S'assurer que tous les moteurs fonctionnent dans la bonne direction. Sinon, ajuster d'abord la direction.**
- **S'assurer que le modèle vole à une certaine distance. Autrement, il entraînerait une perte de maîtrise.**

2. Introduction

L'émetteur FS-i6S et le récepteur FS-iA6B constituent un système de R/C informatisé proportionnel numérique AFHDS 2A à 10 canaux. Ce système prend en charge les quadrirotors.

2.1 Caractéristiques du système

L'AFHDS 2A (Automatic Frequency Hopping Digital System Second Generation) développé et breveté par FLYSKY est spécialement développé pour tous les modèles de contrôle radio. Offrant une protection supérieure contre les interférences tout en maintenant une consommation de puissance réduite et une sensibilité de récepteur fiable, la technologie AFHDS de FLYSKY est considérée comme l'un des leaders sur le marché de la RC aujourd'hui.



Communication bidirectionnelle

Capable d'envoyer et de recevoir des données, chaque émetteur est capable de recevoir des données de température, d'altitude et de nombreux autres types de capteurs, de calibrage de servocommandes et de support i-BUS.



Fréquence de saut multi-canaux

Cette bande passante du système va de 2.4055GHz à 2.475GHz. Cette bande est divisée en 140 canaux. Chaque émetteur saute entre 16 canaux (32 pour les versions japonaise et coréenne) afin de réduire le brouillage des autres émetteurs.



Antenne de gain omnidirectionnelle

L'antenne à haut rendement Omni-directionnel à gain élevé réduit les interférences, tout en utilisant moins de puissance et en maintenant une connexion fiable forte.



Système de reconnaissance des pièces d'identité uniques

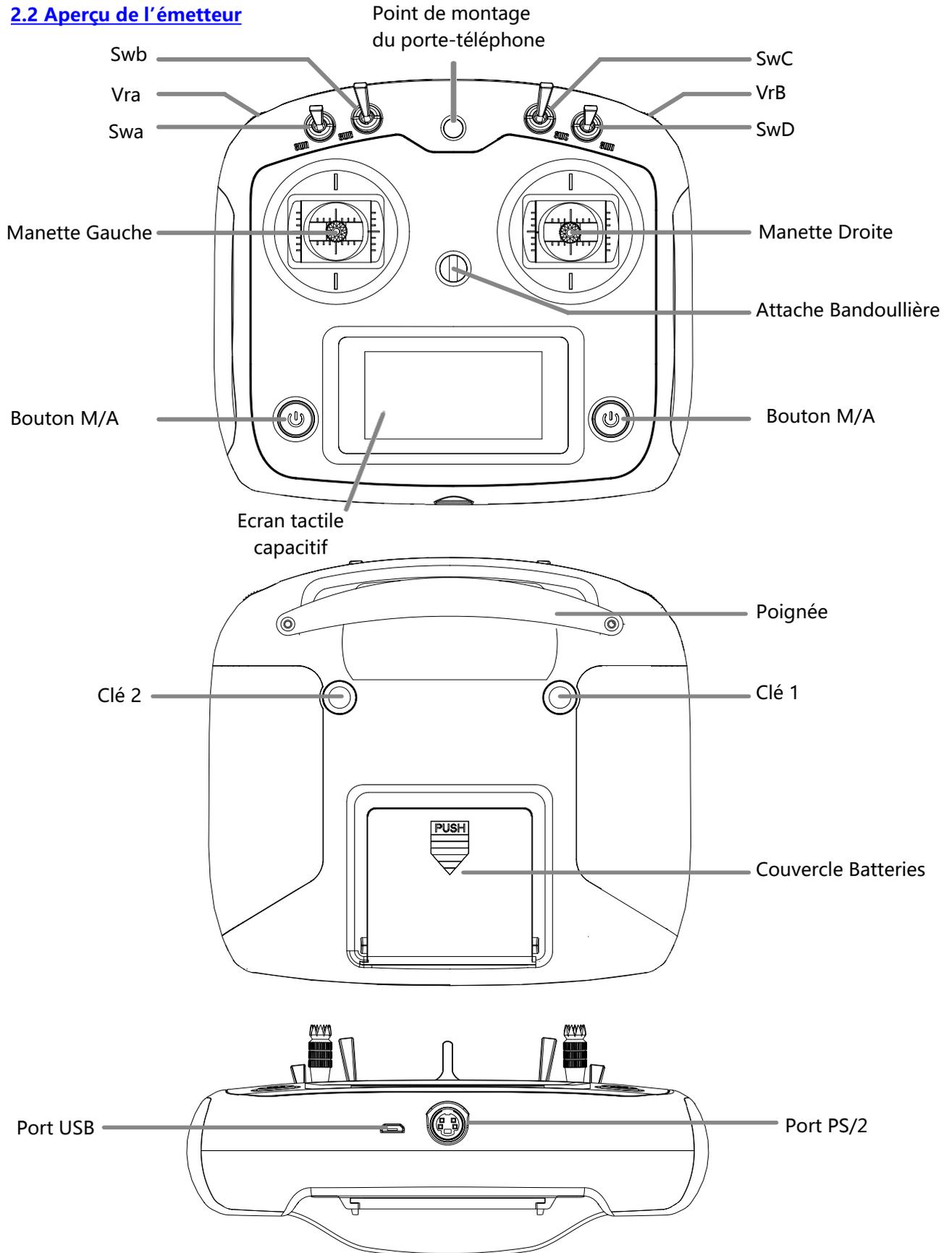
Chaque émetteur et récepteur possède son propre identifiant. Une fois que l'émetteur et le récepteur ont été jumelés, ils ne communiquent qu'entre eux, ce qui empêche les autres systèmes de se connecter accidentellement au système ou d'interférer avec son fonctionnement.



Faible consommation d'énergie

Le système est construit en utilisant des composants à faible consommation d'énergie très sensibles, maintenant une sensibilité élevée du récepteur, tout en consommant aussi peu qu'un dixième de la puissance d'un système FM standard, prolongeant considérablement la durée de vie de la batterie.

2.2 Aperçu de l'émetteur



2.2.1 Antenne émettrice

Précautions :

- Pour une qualité de signal optimale, s'assurer que l'antenne est à un angle d'environ 90 degrés par rapport au modèle. Ne pas pointer l'antenne directement sur le récepteur.
- Ne jamais saisir l'antenne de l'émetteur pendant le fonctionnement. Elle dégrade considérablement la qualité et la force du signal RF et peut causer une perte de contrôle.

2.2.2 Indicateur d'états

L'indicateur d'état est utilisé pour indiquer la puissance et l'état de fonctionnement de l'émetteur.

- **Désactivé** : l'émetteur est hors tension.
- **Lumière bleue** : l'émetteur est activé et fonctionne.
- **Clignotement** : batterie faible ou alarme de signal faible.

2.3 Aperçu du récepteur



2.3.1 Antenne réceptrice



Attention • Pour une meilleure qualité de signal, s'assurer que le récepteur est monté loin des moteurs ou de pièces métalliques.

2.3.2 Indicateur d'états

L'indicateur d'état sert à indiquer la puissance et l'état de fonctionnement du récepteur.

- **Désactivé** : l'alimentation n'est pas connectée.
- **Allumé en rouge** : le récepteur fonctionne.
- **Clignote rapidement** : le récepteur s'appaire.
- **Clignote lentement** : l'émetteur appairé est éteint ou le signal est perdu.

2.3.3 Connecteurs

Les connecteurs sont utilisés pour associer les accessoires du modèle et le récepteur.

- **PPM/CH1** : double la sortie CH1 et PPM.
- **CH2 à CH6** : utilisé pour connecter les servocommandes, l'alimentation ou d'autres pièces.
- **B/VCC** : utilisé pour connecter le câble de liaison pour la liaison et le câble d'alimentation pendant le fonctionnement normal.
- **SERVO** : utilisé pour connecter le module i-Bus et prolonger les canaux.
- **SENS** : utilisé pour connecter toutes sortes de capteurs.

2.4 Mode simulateur USB

Le système peut être utilisé comme contrôleur HID lorsqu'il est connecté à un ordinateur via une clé USB. Lorsqu'elle est connectée à un ordinateur, la fonction est activée automatiquement et sera reconnue par Windows comme un contrôleur de jeu.

Pour étalonner ou tester le système dans les fenêtres :

- 1. Tapez « RUN » dans la barre de recherche et sélectionnez le programme.
- 2. Tapez « joy.exe » dans la case « Open : » et appuyez sur Enter.
- 3. Sélectionnez le système et ouvrez les propriétés dans le menu du contrôleur de jeu.
- **Remarque** : toutes modifications apportées aux propriétés dans le système prendra effet en mode USB. Si le système ne répond pas comme prévu, réinitialiser les paramètres d'usine dans le menu du système.

2.5 Port PS/2

Le port PS/2 peut être utilisé pour interagir avec des appareils UART tels que GPS, WIFI ou Bluetooth.

3. Guide de démarrage

Avant de l'utiliser, installer la batterie et connecter le système comme indiqué ci-dessous.

3.1 Installation de la batterie de l'émetteur

-  **Danger** • Utiliser uniquement la batterie spécifiée.

-  **Danger** • Ne pas ouvrir, démonter ou tenter de réparer la batterie.

-  **Danger** • Ne pas écraser/perforer la batterie ni couper les contacts externes.

-  **Danger** • Ne pas exposer à une chaleur excessive ou à des liquides.

-  **Danger** • Ne pas laisser tomber la batterie ou s'exposer à de forts chocs ou vibrations.

-  **Danger** • Toujours ranger la batterie dans un endroit frais et sec.

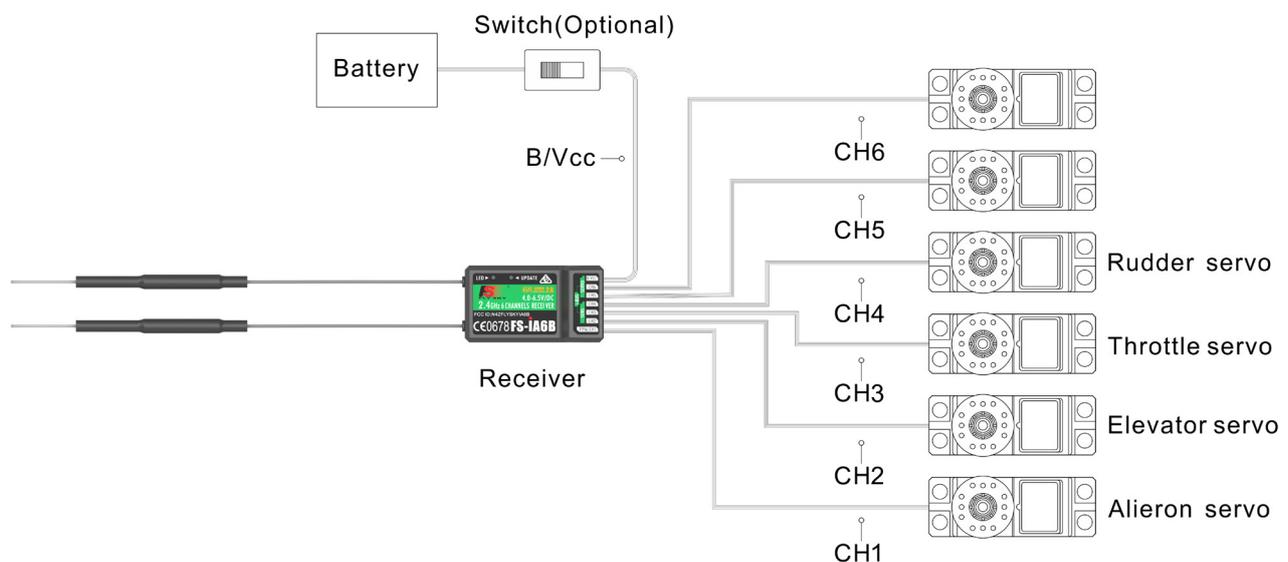
-  **Danger** • N'utilisez pas la batterie si elle est endommagée.

Suivre les étapes pour installer la batterie de l'émetteur :

1. Ouvrir le compartiment de la batterie.
2. Insérer 4 piles AA entièrement chargées dans le compartiment. Assurez-vous que les piles sont insérées dans la polarité correcte et faire un bon contact avec les contacts du compartiment de la batterie.
3. Replacer le capot du compartiment de la batterie.

3.2 Connexion du récepteur et des servocommandes

Connecter le récepteur et les servocommandes comme indiqué ci-dessous :



4. Instructions d'opération

Après la configuration, suivre les instructions ci-dessous pour faire fonctionner le système.

4.1 Mise en marche

Suivre les étapes ci-dessous pour mettre le système sous tension :

1. Vérifier le système et s'assurer que :
2. Les batteries sont complètement chargées et installées correctement.
3. Le récepteur est éteint et correctement installé.
4. Maintenir les boutons d'alimentation enfoncés jusqu'à ce que l'écran s'allume.
5. Connecter l'alimentation du récepteur au port B/VCC du récepteur.

Le système est maintenant sous tension. Utilisez le système avec prudence, sinon des blessures graves pourraient survenir.

4.2 Appairage

L'émetteur et le récepteur ont été programmés avant la livraison. Si vous utilisez un autre émetteur ou récepteur, suivez les étapes ci-dessous pour appairer l'émetteur et le récepteur :

1. Allumez l'émetteur, appuyez sur , et faites défiler vers le bas, puis sélectionnez [RX bind].
2. Connecter le câble de liaison au port B/VCC du récepteur.
3. Brancher l'alimentation à tout autre port. L'indicateur commence à clignoter, indiquant que le récepteur est en mode liaison.
4. Retirer le câble de liaison et d'alimentation du récepteur. Connecter ensuite le câble d'alimentation au port B/VCC.
5. Vérifier le fonctionnement des servocommandes. Si quelque chose ne fonctionne pas comme prévu, recommencer cette procédure depuis le début.

4.3 Vérification préalable à l'utilisation

Avant de l'utiliser, effectuer les étapes suivantes pour vérifier le système :

1. Vérifier que tous les servomoteurs fonctionnent comme prévu.
2. Vérifier la distance de fonctionnement : un opérateur tient l'émetteur, et un autre éloigne le modèle de l'émetteur. Vérifiez le modèle et marquez la distance à partir de laquelle le modèle commence à perdre le contrôle.

 **Danger** • **Arrêter le fonctionnement si une activité anormale est observée.**

 **Danger** • **Assurez-vous que le modèle n' est pas hors de portée.**

 **Attention** • **Les sources d' interférence peuvent affecter la qualité du signal.**

4.4 Mise hors tension

Suivre les étapes ci-dessous pour mettre le système hors tension :

1. Débrancher l'alimentation du récepteur.
2. Maintenir les boutons d'alimentation de l'émetteur enfoncés pour éteindre l'émetteur.



Danger • Assurez-vous de débrancher l'alimentation du récepteur avant d'éteindre l'émetteur. Ne pas le faire peut causer des dommages ou des blessures graves.

5. Ecran d'accueil

L'écran d'accueil contient des informations utiles sur votre modèle, y compris les minuteries, le mode de vol et l'état TX/RX.

Page d'accueil

Menu Minuterie
+ Minuterie

T1 00:00:00 TX 

T2 00:00:00 RX 

FLY MODE : 

1 Mode01

1500 ...

État de la batterie TX/RX +
menu de configuration de
la batterie

État du mode de vol +
Menu de configuration
du mode de vol

Menu Principal

Affichage des Servocommandes

Appuyez sur l'écran et maintenez-le enfoncé pour effectuer un test de servo.

Remarque : Assurez-vous que les moteurs sont éteints/déconnectés au cours de cet essai. Si non cela pourrait nuire à vous-même ou à d'autres.

Ch1

--	--	--	--

Ch2

--	--	--	--

Ch3

--	--	--	--

Ch4

--	--	--	--

Ch5

--	--	--	--

Ch6

--	--	--	--

...

Affichage des Capteurs

Name	ID	Value
...		

Le système de navigation est conçu pour être facile et rapide.

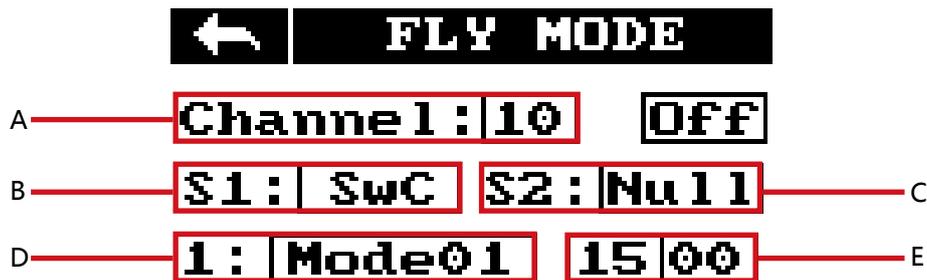
- Pour modifier la page d'accueil, utilisez votre doigt pour faire glisser de gauche à droite pour afficher l'écran des canaux ou de droite à gauche pour afficher l'écran des capteurs.
- Pour entrer dans le menu principal, appuyez sur l'icône . Ensuite, utilisez votre doigt pour glisser vers le haut ou vers le bas sur l'écran pour faire défiler.
- Pour saisir une fonction, touchez son nom.
- Pour naviguer dans le menu des fonctions, faites glisser vers le haut ou vers le bas pour faire défiler le menu et appuyez sur un élément de la liste pour le saisir.
- Pour revenir à un menu précédent, appuyez sur l'icône .

Systeme de controle radio numerique proportionnel

5.1 Mode vol

Ce mode peut memoriser les parametres qui peuvent etre rappelés en basculant un commutateur. Il existe plusieurs options disponibles :

- A: Enregistrer le canal utilisé par le contrôleur de vol.
 - 1. Touchez la case à droite du canal désiré.
 - 2. Sélectionnez la décimale correcte et utilisez les touches fléchées haut et bas.
 - 3. Appuyez sur \checkmark ou \times pour confirmer ou annuler les modifications.
- B: Enregistrer le premier commutateur d'activation sélectionné.
- C: Enregistrer le deuxième commutateur d'activation sélectionné.
- D: Ce nombre représente le mode actuellement sélectionné. Le nom à côté du numéro de mode peut être modifié.
 - 1. Touchez la case.
 - 2. Utilisez le clavier à l'écran pour entrer un nouveau nom.
 - 3. Sélectionnez l'icône à enregistrer  et revenir au menu précédent.
- E: Modifie la sensibilité ou la plage des gaz disponibles pour chaque moteur.
 - 1. Touchez la case à droite du canal désiré.
 - 2. Sélectionnez la décimale correcte et utilisez les touches fléchées haut et bas.
 - 3. Appuyez sur \checkmark ou \times pour confirmer ou annuler les modifications.



Assigner les modes aux commutateurs.

Les modes disponibles sont déterminés par les commutateurs qui sont assignés. Si vous êtes affecté à un seul commutateur à 2 positions, vous aurez accès aux modes 1 et 2, mais si vous êtes affecté à deux commutateurs à 2 positions, vous aurez accès à 4 modes. Pour avoir accès aux 9 modes, utilisez les deux interrupteurs 3 positions ensemble.

Pour parcourir les 9 modes de façon séquentielle, voir le tableau ci-dessous :

SwB Position	SwC Position	Mode
1	1	1
1	2	2
1	3	3
2	3	4
2	2	5
2	1	6
3	1	7
3	2	8
3	3	9

6. Programmation

6.1 Fonction inverser

La fonction inverser change la direction du mouvement des canaux par rapport à son entrée. Par exemple, si les pales tournent dans la mauvaise direction, poussant le modèle dans le sol au lieu de décoller, cette fonction peut être utilisée pour corriger cela.

Configuration :

Pour passer de la normale à l'inverse, touchez la case à droite du canal désiré.

Ni = Normal, Rév = Inverse.

Sélectionnez l'icône à enregistrer  et revenir au menu précédent.

	REVERSE			
Ch1	Nor	Ch2	Nor	
Ch3	Nor	Ch4	Nor	
Ch5	Rev	Ch6	Nor	
Ch7	Rev	Ch8	Nor	
Ch9	Nor	Ch10	Nor	

6.2 Fonction extrémité

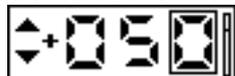
La fonction extrémité modifie la plage de mouvement disponible pour un canal. Cela peut être utilisé pour limiter l'inclinaison du modèle, de sorte qu'il est plus facile à contrôler.

La case de gauche est le point de terminaison bas, la case de droite est le point de terminaison haut, marqué ci-dessous comme *bas étant bleu* et *haut étant rouge*.

Ch1 100% 100%

Pour modifier un paramètre :

1. Touchez la zone de fin de course "basse ou haute".
2. Appuyez sur la décimale souhaitée pour la modifier, puis utilisez les flèches vers le haut et vers le bas à l'écran pour modifier la valeur.



3. Appuyez sur  ou  pour confirmer ou annuler les modifications.

4. Sélectionnez l'icône  pour enregistrer et revenir à la précédente

	ENDPOINTS			
Ch1	100%	100%		
Ch2	100%	100%		
Ch3	100%	100%		
Ch4	100%	100%		
Ch5	100%	100%		

6.3 Fonction réglage fin du neutre

"Subtrim" change le point central du canal. Par exemple, si un modèle dérive toujours sur un côté, le sous-module peut être utilisée pour le corriger.

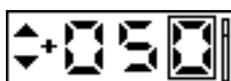
Pour définir la fonction du réglage :

Pour modifier le réglage:

1. 1. Touchez la case à droite du canal désiré.

Ch1 0%

2. 2. Sélectionner la bonne décimale et utiliser les touches fléchées haut et bas.



3. Appuyez sur  ou  pour confirmer ou annuler les modifications.

4. Sélectionnez l'icône à enregistrer  et revenir au menu précédent.

Systeme de controle radio numerique proportionnel

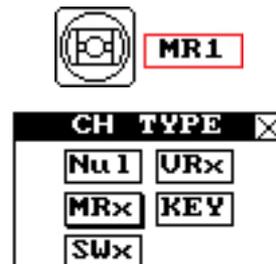
6.4 Canaux auxiliaires

Les canaux auxiliaires peuvent être utilisés pour contrôler une partie supplémentaire d'un modèle comme le train d'atterrissage ou les feux.

1. Sélectionner les canaux à l'aide des touches fléchées gauche ou droite de l'écran de chaque côté du nom du canal.



2. La case de gauche sous le nom du canal permet à l'utilisateur de choisir le type de commande pour ce canal, Nu1, Vrx, Mrx, KEY et Swx.



3. Sélectionnez l'icône à enregistrer et revenir au menu précédent.

Note:

- Si le canal est utilisé pour un mode de vol, le système informera l'utilisateur et empêchera toute modification de ce canal.

6.5 Fonction mixage de canaux

La fonction mixage crée un mixage entre 2 canaux différents. Par exemple, il est possible de faire un mixage entre le gouvernail (lacet) et les ailerons (roulis), de sorte que chaque fois que le modèle roule, le gouvernail (lacet) se déplace automatiquement pour effectuer un virage.

Note : Pour apporter des modifications au mixage, il faut d'abord le désactiver.

Mix OFF

- **Master** : Ce canal (maître) contrôlera l'esclave.

Master Ch1

- **Slave** : Ce canal (esclave) est contrôlé par le maître.

Slave Ch2

- **Offset** : Le décalage fonctionne comme un compensateur ou un sous-compensateur permettant de changer la position centrale du canal esclave.

Offset 0%

- **Pos** : Modifie la quantité de mouvement de l'esclave par rapport au maître dans un *mouvement positif*. A 50%, quand le maître passe à 100% de son mouvement positif, l'esclave passe à 50%.

Pos 50%

- **Neg** : Modifie la façon dont l'esclave se déplacera par rapport au maître dans un *mouvement négatif*. A 50% quand le maître passe à 100% de son mouvement négatif, l'esclave passe à 50% négatif.

Neg 50%

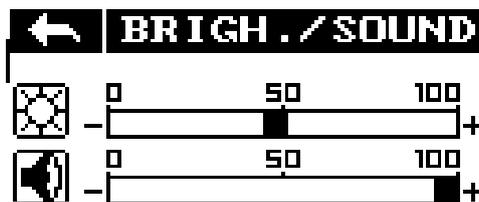
Configuration:

1. Si le mélange n'est pas déjà désactivé, l'éteindre en touchant la case portant la mention « on ».
2. Sélectionnez un maître en touchant la boîte à droite du canal principal et choisissez un canal dans la liste.
3. Sélectionnez un esclave en touchant la case à droite du canal esclave, puis choisissez un canal dans la liste.
4. Si nécessaire, régler un décalage sur le canal esclave. Sélectionnez la case à droite de la fonction de décalage, sélectionnez la décimale correcte et utilisez les touches fléchées haut et bas pour modifier la valeur. Appuyez sur ✓ ou ✗ pour confirmer ou annuler les modifications.
5. Réglez le rapport positif à l'aide de la case à droite de « pos », sélectionnez la décimale appropriée et utilisez les touches fléchées vers le haut et vers le bas pour modifier la valeur. Appuyez sur ✓ ou ✗ pour confirmer ou annuler les modifications.
6. Réglez le rapport de négociation à l'aide de la case à la hauteur de "neg", sélectionnez la décimale appropriée et utilisez les touches fléchées vers le haut et vers le bas pour modifier la valeur. Appuyez sur ✓ ou ✗ pour confirmer ou annuler les modifications.
7. Une fois que tous les changements ont été apportés, activez la fonction en touchant la case à droite de « Mix ».
8. Sélectionnez l'icône à enregistrer  et revenir au menu précédent.

6.6 Luminosité et son de la commande

Cette fonction contrôle la luminosité et le volume de l'écran pour le système.

Pour modifier la luminosité ou le volume tactile, faites glisser la boîte noire située dans le curseur de réglage. Sélectionnez ensuite l'icône à enregistrer  et revenez au menu précédent.



6.7 Mode de sortie

Le système dispose de deux modes de sortie, PWM et PPM.

Pour changer de mode, touchez le mode désiré, le mode actuellement sélectionné aura un point noir dans le cercle à côté.



Sélectionnez l'icône à enregistrer  et revenir au menu précédent.

6.8 Manettes de contrôle

Le système dispose de 4 modes de cardan à changer, pour changer le mode tactile M1, 2, 3 ou 4 sur le côté droit de l'écran. Le mode actuellement sélectionné est mis en surbrillance en noir.

Mode 1

Joystick gauche

- Gauche/droite : lacet
- Haut/bas : gaz

Joystick droit

- Gauche/droite : roulis
- Haut/bas : tangage

Mode 3

Joystick gauche

- Gauche/droite : roulis
- Haut/bas : gaz

Joystick droit

- Gauche/droite : lacet
- Haut/bas : tangage

Mode 2

Joystick gauche

- Gauche/droite : lacet
- Haut/bas : tangage

Joystick droit

- Gauche/droite : roulis
- Haut/bas : gaz

Mode 4

Joystick gauche

- Gauche/droite : roulis
- Haut/bas : tangage

Joystick droit

- Gauche/droite : lacet
- Haut/bas : gaz

1. Télécharger le dernier micrologiciel à partir de : <https://www.flysky-cn.com/fsi6s>
2. Ouvrir la mise à jour du micrologiciel sur un ordinateur et connecter le système via un câble USB.
3. Sélectionner « Firmware Update » dans le menu des fonctions du système. Le système affichera une invite, " *This will enter firmware update mode and halt other functions*" ("*il entrera en mode de mise à jour du micrologiciel et arrêtera les autres fonctions*") avec une option pour continuer, sélectionnez "Y". En mode mise à jour, l'écran s'éteint.
4. Une fois que le système a été reconnu par l'ordinateur, sélectionner le bouton de mise à jour au bas du logiciel de mise à jour du micrologiciel.

Une fois le système mis à jour, il redémarre. Une fois le système redémarré, il est possible de retirer le câble USB.

6.11 Mise à jour du récepteur

Si aucun récepteur n'est connecté, il attendra que le récepteur se connecte. Une fois qu'un récepteur est connecté, sélectionnez oui pour mettre à jour le récepteur. Lorsque le récepteur est connecté, sélectionnez "Y" pour continuer. Après la mise à jour, le récepteur redémarre et se connecte.

6.12 À propos de FS-i6S

Ce menu affiche le nom du produit, la version du micrologiciel, la date de sortie du micrologiciel, la version matérielle et l'ID de l'émetteur.

6.13 Minuteries

Pour entrer la fonction de minuterie, appuyez sur T1/T2 sur l'écran principal. Le système dispose de 2 minuteurs, les deux peuvent être assignés à un commutateur et ont 3 réglages différents.

Configuration :

1. Sélectionnez un mode.

Modes :

- **Haut** : La minuterie démarre à zéro et compte jusqu'à zéro.
- **Bas** : La minuterie d'arrêt démarre à partir d'une heure prédéterminée et compte à rebours.
- **D/U (Down then up)** : La minuterie D/U commence à partir de l'heure définie, et compte jusqu'à 0, puis compte à nouveau.

2. Si nécessaire, *configurer l'heure prédéfinie* en sélectionnant l'option "Setup". Sélectionnez la décimale correcte et utilisez les touches fléchées à l'écran pour changer la valeur.

7. Caractéristiques Produit

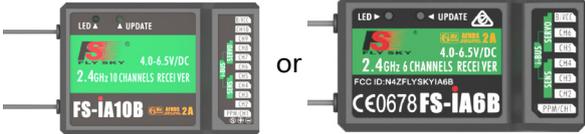
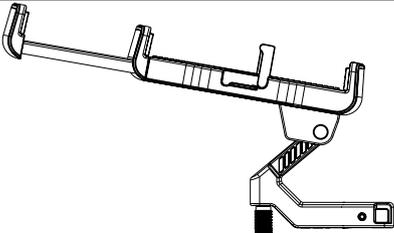
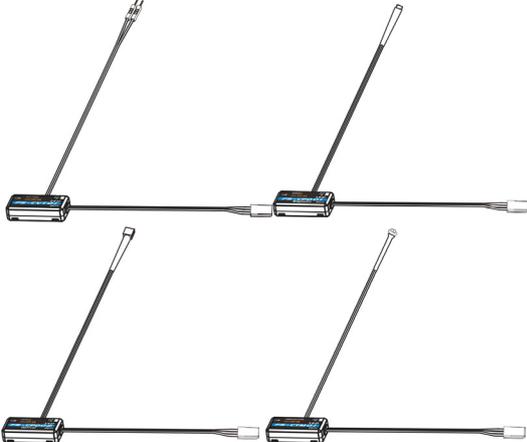
7.1 Caractéristiques de l'émetteur (FS-i6S)

Canaux	10
Type de modèle	Quadrirotor
Gamme RF	2.4055 ~ 2.475 GHz
Bande passante	500 KHz
Bande	140
Puissance radio électrique	Moins de 20 dBm
Système 2.4Ghz	AFHDS 2A
Code type	GFSK
Sensibilité	4096
Alarme de basse tension	Oui (inférieur à 4,2 V)
Port PS2/USB	Oui
Tension d'entrée	4.2V - 6.0V
Longueur d'antenne	26 mm*2
Poids	410g
Dimension (Longueur x Largeur x Hauteur)	179mm x 81mm x 161mm
Couleur	Blanc/Noir
Certificat	CE0678, FCC

7.2 Caractéristiques du récepteur (FS-iA6B)

Canneaux	6
Type modèle	Quadrirotor/Avion/hélicoptère
Gamme RF	2.4055 ~ 2.475 GHz
Bande	140
Puissance radio électrique	-105dBm
Système 2.4Ghz	AFHDS 2A
Code type	GFSK
Tension d'entrée	4.0V - 6.5 V DC
Poids	10 g
Longueur d'antenne	26 mm*2
Dimension (Longueur x Largeur x Hauteur)	47mm x 26.2mm x 15 mm
Cooleur	Noir
Certificat	CE0678, FCC
Port i-Bus	Oui
Port d'acquisition des données	Oui

8. Contenu de l'emballage

Produit	Quantité	
FS-i6S	1	
FS-iA6B or FS-iA10B	1	
Cable Micro USB	1	
Support Téléphone Mobile	(En Option)	
Sondes-Capteurs : • FS-CPD01 • FS-CPD02 • FS-CTM01 • FS-CVT01	(En Option)	
Manuel de l'Utilisateur	1	

9. Annexe 1 Relevé de FAC

Cet équipement a été mis à l'essai et a été jugé conforme aux limites applicables à un appareil numérique de classe B en vertu de la partie 15 des règles du CFC. Ces limites sont conçues pour offrir une protection raisonnable contre les interférences nuisibles dans une installation résidentielle. Cet équipement génère, utilise et peut émettre de l'énergie radioélectrique et, s'il n'est pas installé et utilisé conformément aux instructions, peut causer des interférences nuisibles aux communications radio. Cependant, rien ne garantit qu'il n'y aura pas d'interférence dans une installation particulière. Si cet équipement cause des interférences nuisibles à la réception radio ou télévisuelle, qui peuvent être déterminées en éteignant et en mettant l'équipement sous tension, l'utilisateur est encouragé à essayer de corriger les interférences par une ou plusieurs des mesures suivantes :

- Réorienter ou déplacer l'antenne de réception.
- Augmenter la séparation entre l'équipement et le récepteur.
- Connecter l'équipement à une prise sur un circuit différent de celui auquel le récepteur est connecté.
- Consulter le concessionnaire ou un technicien de radio ou de télévision expérimenté pour obtenir de l'aide.

Pour assurer le maintien de la conformité, toute modification ou modification non expressément approuvée par la partie responsable de la conformité pourrait annuler l'autorisation de l'utilisateur d'utiliser cet équipement. (Par exemple, utiliser uniquement des câbles d'interface blindés lors de la connexion à un ordinateur ou à des périphériques).

Cet équipement est conforme à la partie 15 des Règles de la FCC. L'exploitation est assujettie aux deux conditions suivantes :

- (1) Cet appareil peut ne pas causer d'interférences nuisibles, et
- (2) Cet appareil doit accepter toute interférence reçue, y compris toute interférence pouvant causer un fonctionnement indésirable.

Attention !

Le fabricant n'est pas responsable des interférences radio ou télévisuelles causées par des modifications non autorisées à cet équipement. De telles modifications pourraient annuler l'autorisation d'utilisation de l'équipement.



Digital proportional radio control system

CE 0678 FC

<http://www.flysky-cn.com>

Copyright ©2013-2017 Flysky RC model technology co., ltd

Edition: 2015-9-1